

муниципальное казённое общеобразовательное учреждение  
«Средняя общеобразовательная школа №1» имени Героя Советского Союза  
Шелаева Антона Стефановича города Кирова Калужской области

Принято решением  
Педагогического совета  
Протокол №1 от 30.08.24

Утверждаю:  
директор  
МКОУ «СОШ №1» им. Шелаева А.С.  
Е.В. Руженица  
Приказ №  
« 30 » 08 2024г.



**ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ОБЩЕОБРАЗОВАТЕЛЬНАЯ  
ОБЩЕРАЗВИВАЮЩАЯ ПРОГРАММА**

**«Робототехника»**

Тематическая направленность: техническая

Возраст обучающихся 10-15 лет

Срок реализации: 1 год

Автор - составитель:  
Байкова Вера Андреевна  
Учитель начальных классов  
МКОУ «СОШ №1» им. Шелаева А.С.  
г. Кирова Калужской области

2024 год

## **РАЗДЕЛ 1. «КОМПЛЕКС ОСНОВНЫХ ХАРАКТЕРИСТИК ПРОГРАММЫ»**

### **ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА**

Современные технологии стали неотъемлемой частью нашей повседневной жизни. Сегодня робототехника приобретает все большую значимость и актуальность, становится одним из наиболее востребованных и перспективных направлений, как в научно-производственной сфере, так и в сфере образования. Современное образование принимает активное участие в реализации концепции формирования инженерно-технических кадров. На начальном этапе – это поддержка научно-технического творчества обучающихся, использование достижений в области робототехники, направление познавательных интересов детей в увлекательный мир роботов, предоставление возможности информационных технологий на основе использования конструктора LEGO. Простота построения модели в сочетании с большими конструктивными возможностями LEGO позволяет обучающимся изучить принципы работы простых механизмов, научиться работать руками, развивает элементарное конструкторское мышление, фантазию, необходимые в дальнейшей жизни навыки.

Дополнительная общеобразовательная общеразвивающая программа «Робототехника» (далее – Программа) технической направленности ознакомительного уровня является начальной частью курса робототехники. Программа дает начальные представления о технических устройствах, современных разработках в робототехнике, о конструкциях управляемых роботов. В ходе ее освоения обучающиеся приобретают важные навыки творческой и исследовательской работы; встречаются с ключевыми понятиями информатики, прикладной математики, физики, знакомятся с процессами исследования, планирования и решения возникающих задач; получают навыки пошагового решения проблем, выработки и проверки гипотез, анализа неожиданных результатов.

Программа может быть использована при подготовке к демонстрационному экзамену, а также к участию в детском чемпионате KidSkills.

**Актуальность Программы** обусловлена стремительным развитием нанотехнологий, электроники, механики и программирования, что создает благоприятные условия для быстрого внедрения компьютерных технологий и робототехники в повседневную жизнь.

В ходе реализации Программы используются знания обучающихся из множества учебных дисциплин. На занятиях предполагается использование образовательных конструкторов LEGO WeDo, позволяющих заниматься с обучающимися конструированием, программированием, моделированием физических процессов и явлений.

Знакомство обучающихся с робототехникой способствует развитию их аналитических способностей и личных качеств, формирует умение сотрудничать, работать в коллективе.

**Новизна Программы** заключается в том, что знакомство обучающихся с основами робототехники происходит в занимательной форме. Кроме того, Программа полностью построена с упором на практику, т. е. сборку моделей на каждом занятии.

**Педагогическая целесообразность Программы** заключается в том, что занятия робототехникой дают необычайно сильный толчок к развитию обучающихся, формированию интеллекта, наблюдательности, умения анализировать, рассуждать, доказывать, проявлять творческий подход в решении поставленной задачи.

**Отличительная особенность Программы** состоит в том, что она является мощным образовательным инструментом, позволяющим дать обучающимся навыки по проектированию, созданию и программированию роботов.

Программа помогает раскрыть творческий потенциал обучающихся, формирует необходимую теоретическую и практическую основу их дальнейшего участия в техническом творчестве, выборе будущей профессии, в определении жизненного пути.

**Цель Программы** – сформировать интерес к техническим видам творчества, развить конструктивное модульное логическое мышление обучающихся средствами робототехники.

Реализация поставленной цели предусматривает решение ряда задач

**. Задачи Программы Обучающие:**

- ознакомить с историей развития робототехники;
- сформировать представление об основах робототехники;
- ознакомить с основами конструирования и программирования;
- сформировать умения и навыки конструирования;
- обучить программированию в компьютерной среде моделирования LEGO WeDo;
- ознакомить с базовыми знаниями в области механики и электротехники;
- сформировать практические навыки самостоятельного решения технических задач в процессе конструирования моделей;
- сформировать навыки поиска информации, работы с технической литературой и интернет ресурсами.

**Развивающие:**

- развить интерес к технике, конструированию, программированию;
- развить навыки инженерного мышления, умение самостоятельно конструировать робототехнические устройства;
- развить навыки самостоятельного и творческого подхода к решению задач с помощью робототехники;

- развить логическое и творческое мышление обучающихся;
- развить творческие способности обучающихся, их потребность в самореализации;
- развить интеллектуальные и практические умения, самостоятельно приобретать и применять на практике полученные знания.

*Воспитательные:*

- содействовать воспитанию устойчивого интереса к изучению робототехники, техническому творчеству;
- содействовать воспитанию личностных качеств: целеустремленности, настойчивости, самостоятельности, чувства коллективизма и взаимной поддержки;
- формировать потребность в творческой деятельности, стремление к самовыражению через техническое творчество;
- содействовать воспитанию интереса к техническим профессиям.

**Категория обучающихся**

Обучение по Программе ведется в разновозрастных группах, которые комплектуются из обучающихся 7-9 лет. Рекомендуемое количество обучающихся в группе – 15 человек.

**Сроки реализации**

Программа рассчитана на два года обучения. Общее количество часов в год составляет 68 часов.

**Формы и режим занятий**

Программа реализуется 1 раз в неделю по 2 часа. Программа включает в себя теоретические и практические занятия. Форма занятий – групповая, индивидуальная.

**Планируемые результаты освоения Программы**

По итогам **первого года** обучения обучающиеся будут **знать:**

- правила безопасной работы на занятии с образовательной робототехникой;
- понятия рычаг, шкив, зубчатое колесо, передача, сила трения;
- способы передачи движения;
- способы преобразования энергии;
- конструктивные особенности различных моделей, сооружений и механизмов; принципы работы и использования датчиков, входящих в конструктор Lego WeDo;
- определение алгоритма;
- этапы решения задач на компьютере;
- основы конструирования и программирования в компьютерной среде моделирования Lego WeDo.

По итогам **первого года** обучения обучающиеся будут **уметь:**

- собирать конкретные модели, пользуясь инструкцией;

- самостоятельно решать технические задачи в процессе конструирования моделей;
  - создавать и испытывать действующие модели;
  - программировать действия модели;
  - использовать простые переменные для счетных операций и случайные числа в диапазоне от 1 до 10;
  - модифицировать модели путём изменения конструкции или создания обратной связи при помощи датчиков;
  - формулировать проблему и выстраивать схемы решения этой проблемы.

**СОДЕРЖАНИЕ ПРОГРАММЫ**  
**Учебный (тематический) план первого года**  
**обучения**

№	Названия раздела/темы	Количество часов			Формы аттестации и контроля
		Всего	Теория	Практика	
<b>1.</b>	<b>Введение в робототехнику</b>	<b>2</b>	<b>1</b>	<b>1</b>	
1.1.	Вводное занятие. Техника	1	1	-	

	безопасности и правила поведения				
1.2.	Сборка и программирование	2	1	1	Текущий контроль. Тест
<b>2.</b>	<b>Первые шаги</b>	<b>34</b>	<b>17</b>	<b>17</b>	
2.1.	Мотор и ось	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.2.	Передача	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.3.	Холостая передача	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.4.	Понижающая и повышающая передача	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание

2.5.	Датчик наклона	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.6.	Ременная передача. Шкив	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.7.	Перекрёстная ременная передача	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.8.	Повышение и понижение скорости движения шкивов	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.9.	Датчик движения	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.10.	Коронное зубчатое колесо	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание

2.11.	Червячная зубчатая передача	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.12.	Кулачок	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.13.	Рычаг	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.14.	Цикл	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.15.	Блок «Экран»	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание

2.16.	Блок «Начать при получении письма»	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
2.17.	Маркировка	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание. Тест
<b>3.</b>	<b>Моделирование и конструирование. Комплекты заданий раздела «Забавные механизмы»</b>	<b>6</b>			
3.1.	Модель «Танцующие птицы»	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
3.2.	Модель «Умная вертушка»	2	1	1	Текущий контроль. Практическое задание
3.3.	Модель «Обезьяна-барabanщица»	2			Текущий контроль. Практическое задание

<b>4.</b>	<b>Моделирование и конструирование. Комплекты заданий раздела «Звери»</b>	<b>6</b>			
4.1.	Модель «Голодный аллигатор»	2			Текущий контроль. Практическое задание
4.2.	Модель «Рычащий лев»	2			Текущий контроль. Практическое задание
4.3.	Модель «Порхающая птица»	2			Промежуточный контроль. Открытое занятие
<b>5.</b>	<b>Моделирование и конструирование. Комплекты заданий раздела «Футбол»</b>	<b>6</b>			

5.1.	Модель «Нападающий»	2			Текущий контроль. Практическое задание
5.2.	Модель «Вратарь»	2			Текущий контроль. Практическое задание
3.3.	Модель «Ликующие болельщики»	2			Текущий контроль. Практическое задание
<b>6.</b>	<b>Моделирование и конструирование. Комплекты заданий раздела «Приключения»</b>	<b>6</b>			
6.1.	Модель «Спасение самолета»	2			Текущий контроль. Практическое задание
6.2.	Модель «Спасение от великана»	2			Текущий контроль. Практическое задание
6.3.	Модель «Непотопляемый парусник»	2			Текущий контроль. Практическое задание
<b>7.</b>	<b>Создание индивидуальных творческих проектов</b>	<b>11</b>	<b>1</b>	<b>10</b>	
7.1.	Разработка и создание собственной модели из конструктора Lego Education WeDo	9	1	8	Текущий контроль. Зачетное задание
7.2.	Выставка работ	2	-	2	Текущий контроль. Выставка
<b>8.</b>	<b>Итоговое занятие. Минисоревнования по сборке и программированию моделей Lego Education WeDo</b>	<b>4</b>	<b>-</b>	<b>4</b>	Итоговый контроль. Соревнования
	<b>ИТОГО</b>	<b>68</b>	<b>16</b>	<b>52</b>	

## Содержание учебного (тематического) плана первого года обучения

### Раздел 1. Введение в робототехнику

#### *Тема 1.1. Вводное занятие. Техника безопасности и правила поведения*

**Теория.** Применение роботов в современном мире. Что такое робот? Виды современных роботов. Идея создания роботов. История робототехники. Соревнования роботов. Правила поведения обучающихся в компьютерном классе, соблюдение мер противопожарной безопасности. Правила работы с наборами Lego Education WeDo и его комплектующими.

#### *Тема 1.2 Сборка и программирование*

**Теория.** Понятия «Робот», «Модель», «Программа». Основные приемы работы в программном обеспечении (далее – ПО) Lego Education WeDo. Блоки рабочей палитры.

**Практика.** Знакомство с конструктором Lego Education WeDo и его комплектующими деталями. Выполнение теста.

### Раздел 2. Первые шаги

#### *Тема 2.1. Мотор и ось*

**Теория.** Понятие «Мотор». Функции мотора. Направление вращения мотора (по часовой стрелке или против часовой) и его мощность.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Мотор и ось». Создание первой программы вращения мотора. Сбор модели «Вентилятор» и создание программ для работы модели.

#### *Тема 2.2. Передача*

**Теория.** Понятия «Зубчатое колесо», «Передача». Функции зубчатых колес. Применение.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Передачи». Создание для работы модели.

#### *Тема 2.3. Холостая передача*

**Теория.** Понятие «Холостое зубчатое колесо». Функции промежуточного зубчатого колеса. Особенности вращения зубчатых колес. Применение.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Холостая передача». Создание программ для работы модели.

#### *Тема 2.4. Понижающая и повышающая передача*

**Теория.** Понятия «Ведущее зубчатое колесо» и «Ведомое зубчатое колесо». Влияние размера колеса на скорость вращения. Применение.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор моделей «Понижающая передача» и «Повышающая передача». Создание программ для работы моделей.

#### *Тема 2.5. Датчик наклона*

**Теория.** Принцип работы датчика наклона. Назначение. Применение.

**Практика.** Выполнение практического задания. Создание программ для работы с датчиком наклона.

#### *Тема 2.6. Ременная передача. Шкив*

**Теория.** Понятие «Ременная передача». Понятия «шкив» и «ремень». Назначение. Применение.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Шкивы и ремни». Создание программ для работы модели.

**Тема 2.7. Перекрёстная ременная передача**

**Теория.** Понятие «Перекрёстная ременная передача». Назначение. Применение.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Перекрёстный ремень». Создание программ для работы модели.

**Тема 2.8. Повышение и понижение скорости движения шкивов**

**Теория.** Повышение и понижение скорости движения шкивов. Применение. Сравнение поведения шкивов при повышении и понижении скорости.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор моделей «Понижение скорости» и «Повышение скорости». Создание программ для работы моделей.

**Тема 2.9. Датчик движения**

**Теория.** Принцип работы датчика движения. Назначение. Применение.

**Практика.** Выполнение практического задания. Создание программ для работы с датчиком движения.

**Тема 2.10. Коронное зубчатое колесо**

**Теория.** Понятие и функции коронного зубчатого колеса.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Коронная шестерня». Создание программ для работы модели.

**Тема 2.11. Червячная зубчатая передача**

**Теория.** Использование комбинации 24-зубого колеса и червячного колеса. Функции червячного колеса. Функции зубчатого колеса. Влияние количества зубьев шестерни и диаметра шкива на скорость движения.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Червячная шестерня». Создание программ для работы модели.

**Тема 2.12. Кулачок**

**Теория.** Принцип использования кулачка. Назначение. Применение. Колебательное движение колеса и его оси.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Кулачок». Создание программ для работы модели.

**Тема 2.13. Рычаг**

**Теория.** Понятие механизма «Рычаг». Назначение. Применение.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Рычаг». Создание программ для работы модели.

**Тема 2.14. Блок «Цикл»**

**Теория.** Понятие «Цикл». Отличие работы блока «Цикл со входом» от блока «Цикл без входа».

**Практика.** Выполнение практического задания. Создание программы с использованием блока «Цикл».

**Тема 2.15. Блок «Экран»**

**Теория.** Функции блока «Экран». Применение программы счета. «Прибавить к экрану». «Вычсть из экрана». Применение программы прямого и обратного счета.

**Практика.** Выполнение практического задания. Составление программы с использованием блока «Экран». Изменение цифровых значений в изучаемых блоках.

**Тема 2.16. Блок «Начать при получении письма» Теория.** Функции блока «Начать при получении письма».

**Практика.** Выполнение практического задания. Создание программы с использованием блока «Начать при получении письма». Запуск нескольких программ.

**Тема 2.17. Маркировка**

**Теория.** Понятие «Маркировка». Функции маркировки. Допустимое количество одновременного подключения моторов и датчиков.

**Практика.** Выполнение практического задания. Подключение к Legoкоммутатору нескольких моторов и датчиков. Создание программ с использованием блока «Маркировка». Выполнение теста по изученному материалу.

### **Раздел 3. Моделирование и конструирование.**

#### **Комплекты заданий раздела «Забавные механизмы»**

**Тема 3.1. Модель «Танцующие птицы»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Танцующие птицы». Изучение процесса передачи движения и преобразования энергии в модели. Анализ влияния смены ремня на направление и скорость движения модели.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Танцующие птицы». Создание программы для работы модели. Рефлексия. **Тема 3.2. Модель «Умная вертушка»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Умная вертушка». Изучение зубчатой передачи и установление взаимосвязи между параметрами зубчатого колеса и продолжительностью вращения волчка.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Умная вертушка». Создание программы для работы модели. Рефлексия.

**Тема 3.3. Модель «Обезьяна-барабанщица»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Обезьяна-барабанщица». Изучение рычажного механизма и влияние конфигурации кулачкового механизма на ритм барабанной дроби.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Обезьяна-барабанщица». Создание программы для работы модели. Рефлексия. Изготовление барабанов из разных материалов.

### **Раздел 4. Моделирование и конструирование.**

#### **Комплекты заданий раздела «Звери»**

**Тема 4.1. Модель «Голодный аллигатор»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Голодный аллигатор». Изучение систем шкивов, ремней и механизма замедления, работающих в модели.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Голодный аллигатор». Создание программы для работы модели. Рефлексия. **Тема 4.2. Модель «Рычащий лев»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Рычащий лев». Ознакомление с работой коронного зубчатого колеса в этой модели.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Рычащий лев». Создание программы для работы модели. Рефлексия.

#### **Тема 4.3. Модель «Порхающая птица»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Порхающая птица». Изучение рычажного механизма, работающего в данной модели.

**Практика.** Открытое занятие. Выполнение практического задания. Сбор модели «Порхающая птица». Создание программы для работы модели. Рефлексия.

### **Раздел 5. Моделирование и конструирование.**

#### **Комплекты заданий раздела «Футбол»**

##### **Тема 5.1. Модель «Нападающий»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Нападающий». Изучение системы рычагов, работающих в модели. Предварительная оценка и измерение дальности удара в сантиметрах.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Нападающий». Создание программы для работы модели. Изготовление мишени, соревнование моделей.

##### **Тема 5.2. Модель «Вратарь»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Вратарь». Изучение процесса передачи движения и преобразования энергии в модели. Изучение систем шкивов и ремней, работающих в модели. Сила трения в работе модели.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Вратарь». Создание программы для работы модели. Рефлексия.

Соревнование ранее созданных моделей. **Тема 5.3.**

##### **Модель «Ликующие болельщики»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Ликующие болельщики». Изучение кулачкового механизма, работающего в модели.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Ликующие болельщики». Создание программы для работы модели.

Рефлексия. Создание макета «Футбольный матч».

### **Раздел 6. Моделирование и конструирование.**

#### **Комплекты заданий раздела «Приключения»**

##### **Тема 6.1. Модель «Спасение самолета»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Спасение самолета». Изучение процесса передачи движения и преобразования энергии в модели.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Спасение самолета». Создание программы для работы модели. Рефлексия. **Тема 6.2. Модель «Спасение от великана»**

##### **Тема 6.2. Модель «Спасение от великана»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Спасение от великана». Изучение работы шкивов и зубчатых колёс в данной модели.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Спасение от великана». Создание программы для работы модели. Рефлексия. **Тема 6.3. Модель «Непотопляемый парусник»**

**Теория.** Знакомство с моделью «Непотопляемый парусник». Изучение зубчатых колёс и понижающей зубчатой передачи, работающих в данной модели.

**Практика.** Выполнение практического задания. Сбор модели «Непотопляемый парусник». Создание программы для работы модели.  
Рефлексия.

## **Раздел 7. Создание индивидуальных творческих проектов**

### **Тема 7.1. Разработка и создание собственной модели из конструктора LEGO Education WeDo**

**Теория.** Выбор темы и подготовка плана реализации собственного творческого проекта. Создание эскиза собственной модели. Обсуждение эскиза. Измерения, расчеты, оценка возможностей модели.

**Практика.** Выполнение зачетной работы. Конструирование (сборка) и программирование собственных механизмов и моделей с помощью набора Lego Education WeDo, составление технологической карты и технического паспорта модели.

### **Тема 7.2. Выставка работ обучающихся**

**Практика.** Оформление выставки авторских работ. Презентация и демонстрация моделей, выполненных обучающимися.

**Раздел 8. Итоговое занятие. Мини-соревнования** *Практика.* Итоговый контроль. Участие в мини-соревнованиях по сборке и программированию моделей Lego Education WeDo.

## **ФОРМЫ КОНТРОЛЯ И ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ**

Результативность обучения обеспечивается применением различных форм, методов и приемов, которые тесно связаны между собой и дополняют друг друга. Большая часть занятий отводится практической работе.

Содержание и объем материала, подлежащего проверке, определяется Программой. Текущий контроль уровня усвоения материала осуществляется по окончании изучения каждой темы – выполнением практических заданий, каждого раздела – выполнением зачетной работы. Промежуточный контроль проходит в середине учебного года в форме открытого занятия. Итоговый контроль проходит в конце учебного года – в форме мини-соревнований по сборке и программированию моделей Lego Education WeDo и выставки самостоятельно созданных моделей.

Создатели лучших моделей имеют возможность принять участие в соревнованиях, фестивалях, выставках по робототехнике различного уровня.

### **Формы проведения аттестации:**

- тестирование;
- практическое задание;
- зачетная работа;
- открытое занятие; • соревнование;
- выставка.

## **ОРГАНИЗАЦИОННО-ПЕДАГОГИЧЕСКИЕ УСЛОВИЯ**

## РЕАЛИЗАЦИИ ПРОГРАММЫ

Реализация Программы строится на принципах: «от простого к сложному». На первых занятиях используются все виды объяснительно-иллюстративных методов обучения: объяснение, демонстрация наглядных пособий. На этом этапе обучающиеся выполняют задания точно по образцу и объяснению. В дальнейшем с постепенным усложнением технического материала подключаются методы продуктивного обучения такие, как метод проблемного изложения, частично-поисковый метод, метод проектов. В ходе реализации Программы осуществляется вариативный подход к работе. Творчески активным обучающимся предлагаются дополнительные или альтернативные задания.

Комбинированные занятия, состоящие из теоретической и практической частей, являются основной формой реализации данной Программы.

При проведении занятий традиционно используются три формы работы:

- *демонстрационная*, когда обучающиеся слушают объяснения педагога и наблюдают за демонстрационным экраном или экранами компьютеров на ученических рабочих местах;
- *фронтальная*, когда обучающиеся синхронно работают под управлением педагога;
- *самостоятельная*, когда обучающиеся выполняют индивидуальные задания в течение части занятия или нескольких занятий.

**Материально-технические условия реализации Программы** Продуктивность работы во многом зависит от качества материально-технического оснащения процесса, инфраструктуры организации и иных условий. При реализации Программы используются методические пособия, дидактические материалы, материалы на электронных носителях.

Для успешного проведения занятий и выполнения Программы в полном объеме необходимы:

### **инфраструктура организации и оборудование:**

- учебный кабинет, оснащенный:
- компьютерный стол – 15 шт.;
- рабочий стол для сборки – 15 шт.;
- стулья – 15 шт.;
- стеллаж – 15 шт.;
- маркерная доска; • маркеры; ***технические средства обучения:***
- компьютеры/ноутбуки – 15 шт. (операционная система Windows: 7, Vista, 8, 10 (32-битная, 64-битная); процессор с тактовой частотой 2200 MHz и более; ОЗУ не менее 2 ГБ; видеокарта с видеопамятью объемом не менее 256 Мб;
- ПО Lego Education WeDo(скачивается бесплатно);
- ПО Lego Mindstorms EV3 Education(скачивается бесплатно);

- мультимедийный проектор – 1 шт.;
- интерактивная доска – 1 шт.;
- принтер (черно/белой печати, формата А4) – 1 шт.;
- наушники – 15 шт.;
- микрофон – 15 шт.;
- конструктор 9580. Базовый набор Lego Education WeDo – 15 шт.;
- конструктор 9585. Ресурсный набор Lego Education WeDo – 15 шт.;
- конструкторы 45544. LegoMindstormsEV3 Education – 7 шт.

**расходные материалы:**

- бумага;
- ручки;
- разноцветная бумага;
- картон;
- фольга;
- ленточки;
- ножницы;
- цветные карандаши;
- комплект измерительных инструментов: линейка или рулетка, секундомер.

## **СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ**

### **Список литературы, использованной при написании программы**

1. ВалкЛ. Большая книга Lego Mindstorms EV3. – Москва: Издательство Э, 2017.
2. Валуев А. Конструируем роботов на Lego Mindstorms Education EV3.Робочист спешит на помощь. – Москва: Лаборатория знаний, 2018.
3. Книга обо всем. Lego – приключения в реальном времени. /Под ред. Ю. Волченко. – Москва: Издательство Э, 2017.
4. Хьюго С. 365 штук из кубиков Lego. Игра. Вызов. Творчество. – Москва: Эксмо, 2017.
5. Шгадлер А. Моя книга о Lego EV3. Построить собственного робота и создать для него программу с конструктором Lego Mindstorms. – Москва:Фолиант, 2017.
6. Бекурин М. Инструкции по сборке роботов EV3:[Электронный ресурс] //сайт Сообщество по робототехнике.  
URL:<http://inoschool.ru/robototekhnika/item/75-instruktsii-po-sborke>(Дата обращения: 26.05.2020).

7. ПервоРобот Lego WeDo. Книга для учителя по работе с конструктором LEGO Education WeDo:[Электронный ресурс]. – М., 2009. URL:–  
<https://s.siteapi.org/77d87238abee36b/docs/m8xlnit3suoc4gs0k8go4gw8s4080c>(Дата обращения: 26.05.2020).

8. Lego Mindstorms Руководство пользователя EV3: [Электронный ресурс]. – М., 2013. URL: – [https://robot-help.ru/images/lego-mindstormsev3/instructions/ev3\\_user\\_guide\\_education.pdf](https://robot-help.ru/images/lego-mindstormsev3/instructions/ev3_user_guide_education.pdf)(Дата обращения: 26.05.2020).